

Engineering Mathematics II

Prof. Dr. Yong-Su Na
(32-206, Tel. 880-7204)

Text book: Erwin Kreyszig, Advanced Engineering Mathematics,
9th Edition, Wiley (2006)

Ch. 9 Vector Differential Calculus. Grad, Div, Curl

9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

9.2 Inner Product (Dot Product)

9.3 Vector Product (Cross Product)

9.4 Vector and Scalar Functions and Fields. Derivatives

9.5 Curves. Arc Length. Curvature. Torsion

9.6 Calculus Review: Functions of Several Variables

9.7 Gradients of a Scalar Field. Directional Derivative

9.8 Divergence of a Vector Field

9.9 Curl of a Vector Field

Ch. 9 Vector Differential Calculus. Grad, Div, Curl

9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

9.2 Inner Product (Dot Product)

9.3 Vector Product (Cross Product)

9.4 Vector and Scalar Functions and Fields. Derivatives

9.5 Curves. Arc Length. Curvature. Torsion

9.6 Calculus Review: Functions of Several Variables

9.7 Gradients of a Scalar Field. Directional Derivative

9.8 Divergence of a Vector Field

9.9 Curl of a Vector Field

Ch. 9 Vector Differential Calculus.

Grad, Div, Curl

(벡터미분법, 기울기, 발산, 회전)

NAVER 백과사전



벡터의 정의:

크기와 방향을 가지고 있는 양으로써
두 가지 정보를 모두 표현할 수 있는
화살표로 나타낸다.

Ch. 9 Vector Differential Calculus.

Grad, Div, Curl

(벡터미분법, 기울기, 발산, 회전)

- 벡터미분학은 고체역학, 유체의 흐름, 열전도, 전자기학 등에서 유용한 도구.
- 벡터함수와 벡터장이 항공기, 레이저 발생기, 열역학 시스템, 또는 핵융합로와 같은 시스템의 기본.
- 내용 : 벡터의 기본적인 연산, 벡터미분, 곡선상으로의 응용

9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

- **스칼라(Scalar)** : 적당한 척도(scale)를 단위로 하여 그것의 크기에 의하여 결정되는 양

예) 길이, 온도, 전압

- **벡터(Vector)** : 크기와 방향에 의하여 결정되는 양. 따라서 화살표이거나 또는 방향선분(Directed Line Segment) 임.

예) 힘, 속도, 자기장, 전기장

- 벡터의 표시: 굵은 소문자 **a**, **b**, **v** 등으로 나타냄. 수기할 때는 \vec{a} , \vec{b} , \vec{v} 와 같이 화살표를 사용. 벡터의 꼬리를 시작점(initial point), 뾰족한 끝을 끝점(terminal point)라 함.
- $|\mathbf{a}|$: 화살표의 시작점과 끝점 사이의 거리.
벡터의 길이 (또는 크기) 또는 norm (Euclidean norm)
- 길이가 1인 벡터를 단위벡터(Unit Vector)라 함

9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

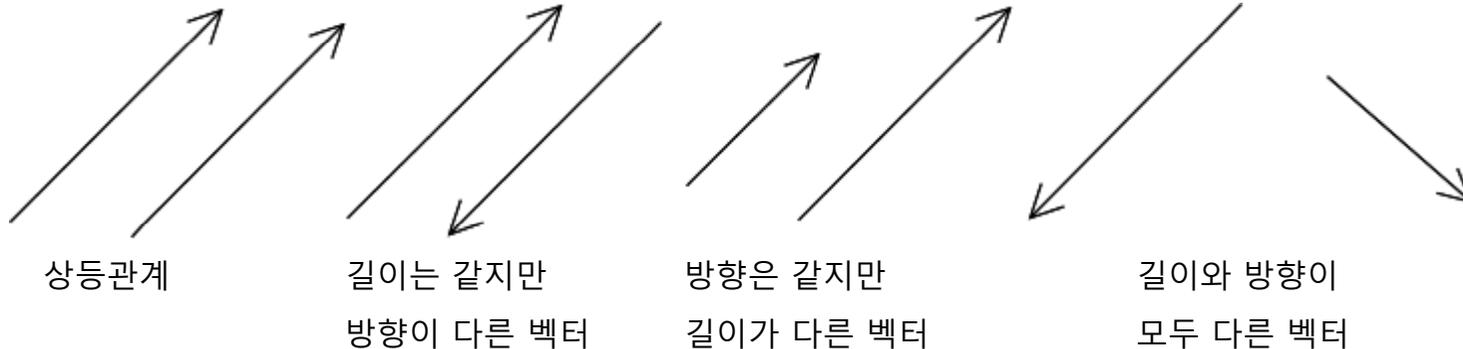
▪ 두 벡터의 상등

두 벡터 \mathbf{a} , \mathbf{b} 가 같다. → 두 벡터 \mathbf{a} , \mathbf{b} 의 방향과 길이가 같다.

→ 평행이동한 벡터는 본래의 벡터와 상등이다.

(벡터의 시작점을 임의로 택할 수 있음)

▪ 두 벡터 사이의 관계



9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

● 벡터의 성분

x, y, z 직교좌표계(Cartesian Coordinate System)에서

시작점 $P:(x_1, y_1, z_1)$ 과 끝점 $Q:(x_2, y_2, z_2)$ 을 갖는 벡터 \mathbf{a} 의 성분

→ 세 개의 좌표 상의 차이: a_1, a_2, a_3

$$a_1 = x_2 - x_1, a_2 = y_2 - y_1, a_3 = z_2 - z_1 \quad \rightarrow \quad \mathbf{a} = [a_1, a_2, a_3]$$

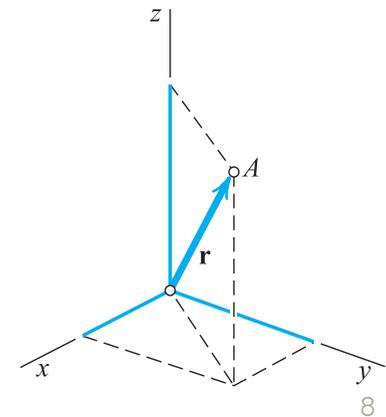
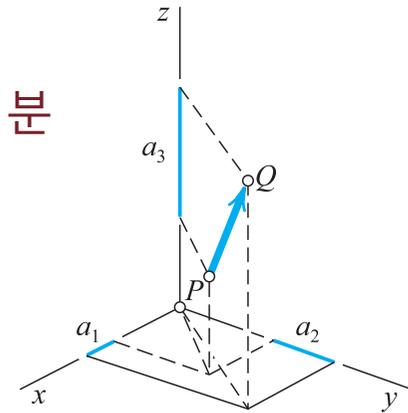
피타고라스의 정리 → $|\mathbf{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$ (증명-HW1)

Example 1

● 위치벡터(Position Vector)

직교좌표계에서 점 $A:(x, y, z)$ 의 위치벡터(Position Vector) \mathbf{r}

→ 시작점이 원점이고 끝점이 A인 벡터



9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

▪ 순서를 갖는 실수로 된 삼중수로서의 벡터

- 고정된 직교좌표가 주어지면 각 벡터는 해당하는 성분으로 된 순서를 갖는 삼중수로 유일하게 결정됨.
- 실수로 이루어진 순서를 갖는 삼중수에 대하여 정확하게 한 개의 벡터가 대응됨.
- 원점은 방향이 없고 길이가 영인 영벡터(Zero Vector)에 대응됨.

▪ 두 벡터의 합

두 벡터 $\mathbf{a}=[a_1, a_2, a_3]$ 와 $\mathbf{b}=[b_1, b_2, b_3]$ 의 합 $\rightarrow \mathbf{a}+\mathbf{b}=[a_1+b_1, a_2+b_2, a_3+b_3]$

대수적 방법과 기하학적 방법이 일치함 (그림 169 (합성력), 그림 170)

▪ 벡터합의 기본성질

(a) $\mathbf{a}+\mathbf{b}=\mathbf{b}+\mathbf{a}$ (교환법칙(commutativity)) (c) $\mathbf{a}+\mathbf{0}=\mathbf{0}+\mathbf{a}=\mathbf{a}$

(b) $(\mathbf{u}+\mathbf{v})+\mathbf{w}=\mathbf{u}+(\mathbf{v}+\mathbf{w})$ (결합법칙(associativity)) (d) $\mathbf{a}+(-\mathbf{a})=\mathbf{0}$

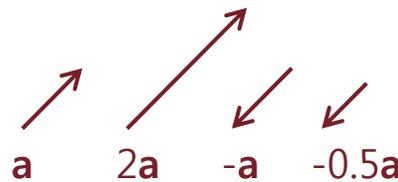
9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

▪ 스칼라곱(실수에 의한 곱)

임의의 스칼라 c (여기서 c 는 실수), 벡터 $\mathbf{a}=[a_1, a_2, a_3]$ 에 대하여 스칼라곱

$$\rightarrow c\mathbf{a}=[ca_1, ca_2, ca_3]$$



▪ 스칼라곱의 기본성질

(a) $c(\mathbf{a}+\mathbf{b})=c\mathbf{a}+c\mathbf{b}$

(c) $c(k\mathbf{a})=(ck)\mathbf{a}$ or $ck\mathbf{a}$

(b) $(c+k)\mathbf{a}=c\mathbf{a}+k\mathbf{a}$

(d) $1\mathbf{a}=\mathbf{a}$

벡터합과 스칼라곱의 기본성질에 의하여

(a) $0\mathbf{a}=\mathbf{0}$

(b) $(-1)\mathbf{a}=-\mathbf{a}$

(c) $\mathbf{b}+(-\mathbf{a})=\mathbf{b}-\mathbf{a}$ **Example 2**

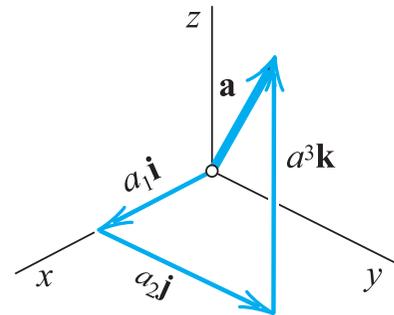
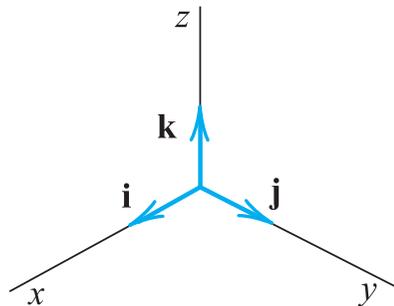
9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

- 단위벡터 $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ 를 이용한 \mathbf{a} 의 또 다른 보편적인 표현법

$\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$: 직계좌표계에서 각 축의 양의 방향에 놓인 단위벡터

$$\mathbf{i} = [1, 0, 0], \mathbf{j} = [0, 1, 0], \mathbf{k} = [0, 0, 1] \rightarrow \mathbf{a} = [a_1, a_2, a_3] = a_1\mathbf{i} + a_2\mathbf{j} + a_3\mathbf{k}$$



Example 3

- 모든 벡터 $\mathbf{a} = [a_1, a_2, a_3] = a_1\mathbf{i} + a_2\mathbf{j} + a_3\mathbf{k}$ 의 집합은 두 대수적 연산자, 즉 벡터의 합과 스칼라곱이 정의된 3차원 실수 벡터공간 \mathbf{R}^3 을 형성함.
- $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$: 표준기저 (Standard Basis)

9.1 Vectors in 2-Space and 3-Space

(2차 및 3차원 공간에서의 벡터)

PROBLEM SET 9.1

HW: 4, 11, 13, 18, 20, 24, 28, 32, 34, 38